# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

07-287177

(43)Date of publication of application: 31.10.1995

(51)Int.CI.

G02B 26/08 G02B 7/198

(21)Application number: 06-318799

(22)Date of filing:

21.12.1994

(71)Applicant : TEXAS INSTR INC <TI> (72)Inventor: HORNBECK LARRY J

(30)Priority

Priority number: 93 171303

Priority date: 21.12.1993

Priority country: US

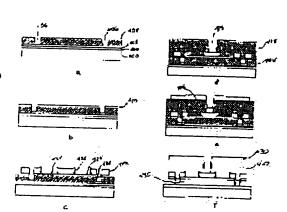
# (54) METHOD FOR MAKING FREELY ROTATABLE ELEMENT ARRAY

(57)Abstract:

PURPOSE: To approach uniformity, etc., of luminance which an ideal

DMD posseses.

CONSTITUTION: In an improved hidden hinge digital micro-mirror device and its manufacturing method, the device has a hinge 424 which is attached to a yoke 428 and the yoke 428 limits the rotation of a mirror 430 of the device. In an embodiment, the mirror 430 is supported by a central supporting pole 416, which is attached to two twist hinges 424 by the ground hinge yoke 428. Both ends of the hinge 424 are attached to two supporting poles 426, and the poles 426 keep the hinge 424 over a base plate 400 and also enable the hinge 424 to twist in a twisting form. Although the device is manufactured by using two sacrificial spacer layers 404 and 414, the spacer layers 404 and 414 are removed, so that the mirror 430 can rotate.



### LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出額公開番号

特開平7-287177

(43)公開日 平成7年(1995)10月31日

(51) Int.Cl.\*

識別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G02B 26/08 7/198

E

G02B 7/18

## 審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 17 頁)

(21)出顯番号

**特顯平6-318799** 

(22)出顧日

平成6年(1994)12月21日

(31)優先権主張番号 171303

(32)優先日

1993年12月21日

(33)優先權主張国

米国 (US)

(71)出職人 590000879

テキサス インスツルメンツ インコーポ

レイテツド

アメリカ合衆国テキサス州ダラス、ノース

セントラルエクスプレスウエイ 13500

(72)発明者 ラリー ジェイ.ホーンペック

アメリカ合衆国テキサス州パン アルスタ

イン, ポックス 162, ルート 1

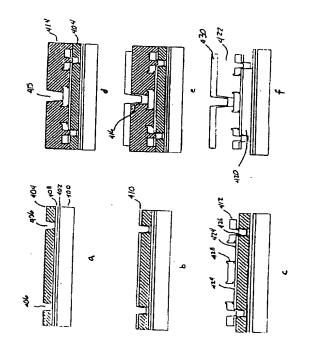
(74)代理人 弁理士 浅村 皓 (外3名)

## (54)【発明の名称】 回転自在の要素のアレイを作る方法

#### (57)【要約】

【目的】 理想的な DMDが有する輝度の一様性等に近 付ける。

【構成】 改良された隠れヒンジ・ディジタル・マイク ロミラー装置及びその製法を説明した。装置は、ヨーク 428に取付けられたヒンジ424を持ち、このヨーク が装置のミラー430の回転を制限する。一実施例で は、ミラー430が、着地ヒンジ・ヨーク428によっ て2つのねじれヒンジ424に取付けられた中心支持柱 416によって支持されている。ねじれヒンジ424の 両端が2つの支持柱426に取付けられ、これらの柱 が、ヒンジ424を基板400の上方に保持すると共 に、ヒンジ424をねじれ形式で捩ることができる様に する。2つの犠牲スペーサ層404、414を使うこと、 によって、装置が製造されるが、これらのスペーサ層を 取去って、ミラー430が回転できる様にする。



【特許請求の範囲】

【調求項1】 各々の当該要素が少なくとも2つの状態に個別に回転し得る様な回転自在の要素のアレイを作る方法に於て、前記アレイ内の全ての要素を支持する基板を設け、少なくとも2つの丁番及び少なくとも1つの丁番ヨークで構成されていて、該丁番か前記基板及び前記丁番ヨークを接続しており、該丁番ヨークが前記要素に接続されている様な支持構造を前記基板及び前記丁番ヨークの間に構成し、前記要素を前記基板及び前記丁番ヨークの平面とは別個の平面内に維持する工程を含み、前記要素が回転する時、前記丁番ヨークが該要素と共に回転して、前記基板に接触することによって前記要素の回転を制限する様にした方法。

【請求項2】 基板と、ミラー要素と、該ミラー要素に接続された少なくとも1つの丁番ヨークと、前記基板及び前記丁番ヨークの間にある少なくとも2つの丁番とを有し、該丁番は前記ミラー要素を支持していて、前記ミラー要素が前記基板に対して回転することができる様にし、前記丁番ヨークが該ミラー要素の回転を制限するディジタル・マイクロミラー装置。

【請求項3】 ディジタル・マイクロミラー装置を作る 方法に於て、アドレス回路を含む基板を用意し、該基板 の上に第1のスペーサ層をデポジットし、該第1のスペ ーサ層は、丁番支持柱及びアドレス電極支持柱を構成す る様にパターンぎめされ、前記丁番支持柱を作り、前記 アドレス電極支持柱を作り、前記第1のスペーサ層の上 に、前記丁番支持柱及び丁番ヨークに接続された変形自 在の捩れ丁番を設け、前記第1のスペーサ層の上に前記 アドレス電極支持柱に接続されたアドレス電極を設け、 前記基板の上に前記丁番ヨーク上のミラー支持柱を構成 30 する様にパターンぎめされた第2のスペーサ層をデポジ ットし、前記第2のスペーサ層の上に前記ミラー支持柱 に接続された複数個のミラーを設け、前記第1及び第2 のスペーサ層を取除く工程を含み、前記ミラーは前記丁 番を変形させることによって回転することができ、前記 丁番ヨークは該ミラーの回転を制限する様にした方法。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明はディジタル・マイクロミラー装置、更に具体的に云えば、ねじれヒンジ(tors 40 ion hinge )が反射面とは異なる平面内に構成されているこの様な装置に関する。

[0002]

【関連出願】下記の全ての特許出願は出願人に譲渡されており、ここで参考の為に引用する。

【0003】米国特許第4,566,935号

1986年1月28日付与。 空間光変調器及び方法 米国特許第4,615,595号

1986年10月7日付与。 フレーム・アドレス式空間光変調器

米国特許第4,662,746号

1987年5月5日付与、 空間光変調器及び方法 米国特許第5.061.049号

1991年10月29日付与、空間光変調器及び方法 米国特許第5,083,857号

1992年1月28日付与、 多重レベルの変形可能な ミラー装置

米国特許第5,096,279号

1992年3月17日付与、 空間光変調器及び方法 【0004】

【従来の技術及び課題】一形式の空間光変調器(SLM)はディジタル・マイクロミラー装置(DMD)である。ディジタル・マイクロミラー装置は変形自在のマイクロミラー装置とも呼ばれているが、この用語は現在では専らアナログ・モードで動作する装置に使われている。DMDは光を逸らせる技術に多くの用途が見出されている。装置は小さなミラーであって、電気信号に応答してこのミラーが回転即ち撓んで(deflect)、入射光の向きを変える。或る用途では、DMDのアレイを使って光を変調すると共に、個々のDMD要素(画素と呼ばれる)が選択的に回転させられた時、パターン又は像を発生する。

【0005】 典形的には、DMDは暗視野投影装置(dark field projection arangement)に使われており、例えば、所望の明瞭度の為に画素の大きいアレイを必要とするHDTV用途に使うことができる。理想的なDMDは、輝度が一様でコントラストが高くて、解像度の高い像を作ると共に、極めて信頼性のあるものであるべきである。DMD要素は、商業的な表示装置にとって十分な信頼性を持つ様にする為、多数回でも故障なしに動作する様に設計されていなければならない。これは、DMD要素の応力及び疲労を最小限に抑える頑丈な生産性のある設計を必要とする。

【0006】作像の用途では、主に2つの形式のDMD が使われている。即ち、従来のねじれビーム DMD及び 隠れヒンジDMDである。両方とも、ミラーを回転方向 に撓ませて一対のねじれヒンジをねじる為に静電引力を 用いている。従来のねじれビームDMDミラーは、ヒン ジ支持柱に取付けられたねじれヒンジによって直接的に 支持されている。従来のねじれビームDMDの1つの欠 点は、ヒンジ及びヒンジ支持柱が入射光を散乱し、それ が表示のコントラスト比を低下させることである。更 に、ねじれヒンジ及びヒンジ支持柱がミラーの平面内に 配置されている為、ミラーの面積が減少し、その為像の 輝度が低下する。隠れヒンジ構造はヒンジ支持柱及びね じれヒンジをミラーの下方へ移すことにより、こう云う 問題に対処している。ミラーは、ミラー支持柱により、 ヒンジの平面より上方に支持されている。 [0007]

50 【課題を解決する為の手段及び作用】この発明は、ミラ

ーが回転方向に撓むことができる様にする、その下側に あるヒンジによって、基板の上方に懸架された(suspen d )ミラー要素を持つディジタル・マイクロミラー装置 (DMD)及びそれを作る方法を提供する。着地ヒンジ ・ヨークがヒンジに取付けられて、ミラーの行程を制限 する。着地ヨークがミラーより短い。この為、ミラーの 先端が着地する従来の隠れヒンジDMDに比べて、発生 される膠着トルクが一層小さい。膠着トルク(sticking torque )が一層小さいことにより、必要とするリセッ ト電圧が一層小さくなる。

【0008】ここで説明するDMDの設計は、現存の設 計に比べて、輝度の一様性が改良されること、画素を互 い違いにして、水平方向の解像度を一層高くするのが容 易になること、画素の「またたき(twinkling )」がな くなったこと、対角線方向の機械的な欠陥がないこと、 装置の寿命全体に亘って必要とするリセット電圧が安定 していること、ミラーとヒンジの正しい整合に対する依 存度が一層小さいこと、矩形の画素を使えること、並び に水平分割リセット・アドレス方式が容易になることを 含めて、幾つかの利点がある。

【0009】この発明並びにその利点が更によく理解さ れる様に、次に図面について説明する。

#### [0010]

【好ましい実施例の詳しい説明】図1はこの発明の第1 の実施例による隠れヒンジ・ディジタル・マイクロミラ 一装置アレイト00の一部分の平面図を示す。典形的に は、アレイ内の各々の要素 (エレメント) は四角のミラ ー102であり、これは中心間 1 7 μ m で、ミラーの間 の間隙は約1μmにして作られている。各々のミラー要 素が支持柱104によって支持されるが、典形的には、 この柱はミラーの中心にある。図2は図1のDMDアレ イの1つの要素又は画素の分解図である。ミラー200 がミラー支持柱202によって支持されており、この柱 が着地ヨーク204の上にある。着地ヨーク204は各 々のねじれヒンジ206の一端に取付けられている。各 々のねじれヒンジ206の他端が、ヒンジ支持柱210 の上にあるヒンジ支持柱キャップ208に取付けられて いる。アドレス電極212がアドレス支持柱214によ って支持されている。アドレス支持柱214及びヒンジ 支持柱210が、アドレス電極212、ねじれヒンジ2 40 06及び着地ヨーク204をバイアス/リセット・バス 216及びアドレス電極バッド218から離して支持し ている。ミラーが回転する(これを撓むと云うこともあ る)と、着地ヨーク204の先端220が着地点222 でバイアス/リセット・バス216と接触する。

【0011】図3aは図1のアレイの1つの要素をヒン ジ軸線に沿って切った断面図である。ミラー300がミ ラー支持柱302の上にある。ミラー支持柱302がヒ ンジ・ヨーク310に取付けられている。 ヒンジ・ヨー

付けられる。各々のねじれヒンジ304の他端がヒンジ 支持柱キャップ320に取付けられ、このキャップは、 メタライズ層308の上に作られたヒンジ支持柱306 により、基板318から離して保持されている。メタラ イズ層308が、半導体基板318を保護する酸化物上 側被覆316に重なっている。

【0012】図3bは図1のアレイの1つの要素をヒン ジ軸線と垂直の方向に切った断面図である。 ミラー支持 柱302がヒンジ・ヨーク又は着地ヨーク310の上に 10 ある。ヒンジ・ヨーク310は、ミラー300が回転す る時、ミラー要素300及びミラー支持柱302と連動 して回転する様に設計されている。アドレス電極314 が、メタライス層308の上に作られたアドレス電極支 持柱によって支持されている。アドレス電極支持柱は断 面図の平面内にはなく、その為示してない。

【0013】メタライズ層308は、典形的には3番目 のメタライズ層又はM3であるが、半導体基板318を 保護する様に設計された酸化物上側被覆316に重なっ ている。基板318は典形的にはシリコンであるが、そ 20 の面にはアドレス回路が作られている。ヒンジ・ヨーク 310の先端312は、ミラー300がアドレス電極3 14と接触する前に、図3cに示す様に、M3 308 に着地する様に構成されている。従って、ミラー要素が 回転する範囲は着地先端312の設計によって制限され る。従来のDMDの設計は、典形的には、ヒンジ・ヨー クの代わりにミラーの先端が着地していた。

【0014】製造する為の1つの順序が図4a-4fに 示されている。この方法は図4aから始まり、この時基 板400の上にはアドレス回路が作られていて、保護酸 30 化物層402で復われている。メタライズ層M3 40 8が、必要な所で、その下側の回路の層と接触すること ができる様にする為に、酸化物層に孔が開けられてい る。ヒンジ・スペーサ層404がアドレス回路の上に回 転デボジットされ、その上にヒンジ及び電極を作る為の 平面状の面を作る。ヒンジ・スペーサ層404は、電極 支持柱及びヒンジ支持柱を定める孔406を形成する様 にパターンぎめされる。電極支持柱に対する孔は、図4 a-4fの断面図では示されていないが、ヒンジ支持柱 の為の孔と同様である。スペーサの厚さがヒンジの空隙 を決定し、後で説明する様に、この空隙がミラーの回転 角度を決定する。典形的には、スペーサ層は厚さ1.0 μπのボジのフォトレジストであり、このフォトレジス トは遠紫外線によって200℃の温度まで硬化させ、こ の後の処理工程の間の流動及び泡立ちを防止する。

【0015】図4bから始まる多重工程の方法により、 ヒンジ及び電極がデボジットされて形成される。最初 に、アルミニウム合金の薄い層410がデボジットされ て、装置のヒンジ424を形成する。この層は典形的に は厚さ600オングストロームの0.2%のTi.1% ク310が2つのねじれヒンジ304の夫々の一端に取 50 のSi及び残りAlの合金の層である。2番目に、酸化

物をプラズマ・デボジットし、ヒンジの形にパターンぎ めする。次に、典形的には厚さ3、000オングストロ ームのアルミニウム台金の一層厚手の金属層 4 1 2 をデ ポジットして、電極、支持柱426及びヒンジ・ヨーク 428を形成する。その後、2番目のマスク用酸化物を プラズマ・デポジットし、電極支持柱及びヒンジ支持

柱、及びヒンジ・ヨークの形にパターンぎめする。 【0016】1回のプラズマ・エッチを使って、ヒン ジ、電極、支持柱及びヒンジ・ヨークの金属をバターン 用し、その下にある金属を保護する。プラズマ・エッチ が完了した後、酸化物のエッチ・ストッパを薄い金属の ヒンジ及び一層厚手の金属の支持柱及び電極から、ブラ ズマ・エッチングによって除去する。図4 c は、酸化物 のエッチ・ストッパを除去した後のDMD要素を示す。 【0017】図4日に示す様に、一層厚手のミラー・ス ペーサ層414をヒンジ及び電極の上に回転デポジット し、ミラー支持柱416を形成する孔415ができる様 にパターンぎめする。スペーサ414は、典形的には厚 る回転に応じて、これより厚手にしても薄手にしてもよ い。ミラー・スペーサ層414は、典形的には180℃ の温度まで遠紫外線で硬化して、この後の処理工程の間 の流動及び泡立ちを防止する。 ヒンジ・スペーサが一層 高い温度(200°C)に硬化させてあるので、ヒンジ・ スペーサ層404の劣化が起らないことに注意された い。

【0018】次に、図4eに示す様に、アルミニウム台 金の厚手の層を4、250オングストロームの典形的な 厚さまで、スパッタリングによってデポジットする。と の層がミラー支持柱416及びミラー430の両方を形 成する。その後、マスク用の酸化物層をミラーのトにプ ラズマ・デボジットし、ミラーの形にパターンぎめす る。その後、ミラーの金属層をプラズマ・エッチングし て、ミラー及び支持柱を形成する。ウェーハにPMMA を被覆し、チップ・アレイに鋸びきし、クロロベンゼン を用いてパルス式回転洗浄する間。マスク用酸化物層は その場所に残しておくのが典形的である。この後、チッ フをプラズマ・エッチンク室に配置し、そこでマスク用 酸化物層及び両方のスペーサ層404、414を除去し 40 て、図4 fに示す様に、ヒンジ空隙420及びミラー空 隙422を残す。

【0019】この発明の一実施例のDMD要素の異なる レベルの2つの平面図が図5及び図6に示されている。 図5では、ミラー層を取除いて、その下にある構成部品 を示している。破線はミラーの輪郭を示す。ミラー支持 柱500がヒンジ・ヨーク502の上にありこのヒンジ ・ヨークが一対のねじれヒンジ504によって支持され ている。ヒンジ支持柱506が2つのねじれヒンジの夫

電極支持柱510によって支持される。アドレス電極5 08及びヒンシ・ヨーク502の形並びに支持柱の配置 は、希望によって変更することができる。

【0020】図6は、M3メタライズ層を示す為に、ア ドレス電極、着地ヨーク及びヒンジを取除いた図5の要 素を示す。M3層は、2種類の構造、即ちバイアス/リ セット・バス600及びアドレス支持パッド602を残 す様にバターンぎめされる。ヒンジ支持柱506は、M 3層のバイアス/リセット・バス600の部分の上に作 ぎめする。2つの酸化物層がエッチ・ストッパとして作 10 られ、これに対してアドレス電極支持柱510は、図示 の様にアドレス支持パッド602の上に作られる。バイ ア(透孔)604がアドレス支持パッドを、保護用酸化 物を介して、基板の上に組立てられたアドレス回路と接 続する。

【00021】図7aは、図3bのDMD要素が回転し、 着地ヨークがM3メタライズ層のバイアス/リセット部 分と接触する状態を示す。ヒンジ・ヨークの着地先端の 長さが、ヒンジからM3までの所定の空隙に対して、ミ ラーがどの位まで回転し得るかを決定する。図示例で さが 2. 2 μm であるが、完成されたミラーに要求され 20 は、着地先端は、ミラー要素自体のモーメントのアーム の大体半分になる様に選ばれている。ミラーの寸法及び ミラー支持柱の高さが、ミラーの先端が着地するのを防 止する様に選ばれていると仮定すると、ヒンジ空隙の厚 さ及び着地先端の長さが、ミラーが、着地先端によって 停止させられるまでに、どの位回転するかを決定する。 後で説明するが、最適の着地先端の長さは、ミラーとア ドレス電極の間の静電引力のモーメントのアームの長さ に関係する。これによって、ミラーの最大の回転を制御 する様に、プロセスのできる範囲内で、ヒンジ空隙の厚 さを変えることができる。ミラーの回転は、交代的な反 射光路を分け隔てて、必要な投影光学系(projection o ptics )の場所がてきる様にするのに十分にすべきであ る。典形的な装置は、各々の方向に約10°のミラーの 回転を有する。

【0022】 養地先端がバイアス/リセット・バスに着 地した後、着地先端の表面分子とバイアス/リセット・ バスとの間には、ファン・デル・ワールスの力(Van de r Waals force ) と呼ばれる距離の短い双極子モーメン トの引力が働く為に、それがバイアス/リセット・バス にくっつく傾向がある。着地先端及びバイアス/リセッ ト・バスの表面はこの膠着を減らす様に不活性化層で処 理することができるが、ヒンジの復元力は依然として信 頼性のある動作にするには不十分であることがある。共 振りセットと呼ばれる方法を用いて、ヒンジの復元力を 10倍までにし、こうして着地先端が着地電極から確実 に剥がれる様に保証することができる。共振リセット は、ミラーとアドレス電極の間の引力を増加する電圧パ ルス又は一連のバルスである。一実施例では、共振リセ ットは、ミラーの共振周波数、大体5 MHz で、ミラー 々の一端に取付けられる。2つのアドレス電極508が 50 に印加される5個1組の24ボルトのバルスである。最

初のパルスがミラーを上に凹に曲げ、先端を強制的に着 地電極に押付け、先端に対して下向きの力を加える。最

初のパルスがターンオフになった時、ミラーが回復し、 その後下に凹の位置にオーバーシュートし、先端を着地 電極から引き離す傾向を持つ先端に対する上向きの反作 用力を加える。この後のパルスを印加すると、振動の振 幅が増加すると共に、対応する先端の上向きの反作用力。 が増加し、それがミラーを着地面から引き離す傾向を持

【0023】典形的には、5個のパルスの後、先端の反 10 作用力にはそれ以上の増加が無い。これは、各々のリセ ット・パルスによって得られるエネルギが、空気制動並 びに金属の曲げに失われるエネルギと等しいからであ る。一旦最大の振動が達成されたら、パルス列をターン オフし、ミラーの先端が離れるのにまかせ、ミラーをリ セットする。ミラーの共振が最も効率のよいリセット周 波数であって、ミラーを自由にする傾向を持つ大きな先 端の反作用力を生ずると同時に、ヒンジの応力を低いレ ベルに保つことを指摘しておきたい。

【0024】ミラーの先端が着地するのに比べて、ヒン 20 ジ・ヨークの着地先端が着地することの1つの利点は、 着地先端の寸法が一層短いことである。この寸法が短い ことにより、ヒンジの回転軸線に対する膠着力のモーメ ントのアームが減少する。モーメントのアームが小さく なれば、膠着トルクが一層小さくなり、従ってミラー要 素をリセットするのに必要なトルクも一層小さくなる。 リセット・パルスによって発生されるトルクは、リセッ ト・パルスの電圧レベルとアドレス電極及びミラーの形 状の両方に関係する。着地先端と着地面の間の接着力は モーメントのアームが短ければ短いほど、膠着力によっ て発生されるトルクが一層小さくなると共に、リセット ・トルクが膠着トルクに打ち勝つのは一層容易になる。 ミラーに比べて着地ヨークの寸法が一層短いことは、信 頼性のあるリセットを達成するのに必要なリセット電圧 をそれに対応して減少することができると共に、1回の パルス・リセットができる様になる。

【0025】1回のリセット・バルスを使うことは、画 素のまたたきの問題をなくすのに望ましいことである。 ミラーがくっつかないか又はパイアス/リセット・バス にくっつくとしても極く僅かである時、またたきが起 る。リセット・パルス列によって発生される力は、5番 目の、最後のパルスより前に、軽くくっついたミラーを 離すのに十分であることがある。そう云うことが起る と、ミラーがはね式にバイアス/リセット・バスから離 れ、その後、後続のリセット・パルスにより、バイアス /リセット・バスに戻る。その時、ミラーがバイアス/ リセット・バスにくっつき、リセット・バルス列の残り のパルスは、ミラーを離すのに十分なエネルギを発生し ないことがある。ミラーは、次の完全なリセット期間が、50〜

それをバイアス/リセット・バスから離すまで、くっつ いたままになっている。

【0026】動作について説明すると、暗視野光学系を 使って像が発生される。この時、DMDミラーが一方の 方向、即ち、「オン」に回転して、像平面に光を逸ら せ、反対方向、即ち、「オフ」に回転して、光を像スク リーンから逸らせる。パルス幅変調を使って、グレース ケール表示をする。ミラーが「オン」位置に膠着した場 合、ミラーは、「オフ」位置にあるべきであるのに、光 をスクリーンへ反射することがある。画素は本来よりも 一時的に一層明るく見え、チカチカ又はまたたきする様 に見える。「オフ」であるミラーがリセットされず、そ の後「オン」位置へ回転しない時、同じ問題が起るが、 それほど目立たない。ここで説明した構造は、1回のバ ルス・リセットを使うことができる様にすることによ り、画素のまたたきを除くことができる。

【0027】ミラーに比べて着地ヨークの寸法を一層短 くすることによって、膠着したミラーをリセットするの に必要なトルクが減少するが、短すぎる着地ヨークを使 うと、ミラーのヒンジに余分の応力が生ずることがあ る。ヒンジに対する余分の応力を理解する為には、図7 a-7cに示したDMDミラーに作用する撓みの力を理 解することが必要である。DMDミラーとアドレス電極 の間の静電引力のモーメントのアームは、ミラー及びヒ ンジの形に関係する。四角のミラーを持つ典形的な隠れ ヒンジDMDでは、静電力のモーメントのアーム、又は 静電力の中心は、ヒンジ軸線からミラー先端までの距離 の大体半分である。ミラーが回転すると、ミラー先端及 びヒンジの反作用力の組合せから生する同じ大きさで反 モーメントのアームの長さとは無関係である。膠着力の 30 対の力によって、静電力を打ち消さなければならない。 【0028】図7aに示す様に、回転したDMDの形状 が、着地先端が静電引力よりも、回転軸線から一層遠く にあると、平衡を保つ為には、ヒンジに上向きのカ7.0 2か必要である。つまり、ミラーの先端に着地する隠れ ヒンジDMDが回転すると、ミラーは回転するだけでな く、ヒンジからの上向きの力702が増加して平衡に達 するまで、基板に向って並進をする。

> 【0029】図7bに示す様に、静電引力704が着地 先端よりも回転軸線から一層遠くにあると、ミラーは、 ヒンジによって発生された下向きのカ706がミラーを 平衡状態にするまで、上向きに並進する傾向がある。ヒ ンジによって発生される上向き及び下向きの力は、2つ の効果がある。第1に、ヒンジの変形により、ヒンジに 加わる応力が増加し、これは金属のクリープ (creep) によって、ヒンジが永久的にたるむ(sag )原因になる ことがある。第2に、ヒンジの強さ、並びにバイアス電 圧によって発生される力の強さに応じて、各々のミラー の回転が異なる。投影される画素の輝度がミラーの回転 角度に関係するから、ミラーの回転が全て同じでない場 合、像の画素は一様にはならず、像が劣化する。着地ヨ

ークのリセット能力が高まったことによることを活用 し、ヒンジに掛かる応力を最小限に抑えると共に、バイ アス電圧に対する輝度の依存性を最小限に抑える為に は、着地先端は、図7cに示す様に、静電引力の中心の 真下にあるべきである。

【0030】蒼地ヨークがヒンジの軸線と整合している ことが重要である。整合が正しくないと、着地先端がバ イアス/リセット・バスに接触する前に、要素が回転す る程度に影響を与える着地先端の実効長が変わる。或る 要素と次の要素とで、回転の制御がよくないと、像の品 10 質が劣化することがあり、特に像の輝度の一様性が劣化 することがある。1つの解決策は、ヒンジをパターンぎ めするのと同時に、着地先端をバターンぎめし、こうし てヒンジ及び着地先端の正しい整合を保証することであ る。従来のDMD構造では、この解決策は実用的ではな かった。ヒンジの金属をミラー先端に露出する様に従来 のねじれビームDMDをバターンぎめすると、ミラーの 先端からの光の回折が増加し、その結果、光学的なコン トラスト比が一層低くなる。従来の隠れヒンジDMDの られており、こうして1回のパターンぎめ工程を使うこ とができなかった。ここで開示した構造は、光の回折を 増加せずに、ねじれヒンジをパターンぎめするのと同時 に、着地先端をパターンぎめすることができる様にする から、ヒンジとヨークの整合を制御するのが容易にな り、その結果、アレイの要素の間で一層一貫性のある回 転が得られる。

【0031】図8及び9は、この発明に従って装置を製 造するのに使われる典形的な酸化物のエッチ・ストッパ 0 0 がヒンジ金属の上にデボジットされ、ヒンジだけを 限定する様にパターンぎめされる。電極金属層をデポジ ットした後、第2の酸化物のエッチ・ストッパ802を デポジットし、ヒンジ支持柱キャップ、着地ヨーク及び アドレス電極を限定する様にバターンぎめする。2つの 酸化物のエッチ・ストッパが、ヒンジの各々の端に重な ることに注意されたい。電極及びヒンジの金属層を1回 のエッチ工程でエッチンクすると、エッチ・ストッパの 下の金属が残る。従って、厚手の電極の金属層及び薄手 のヒンジの金属層の両方が第2の酸化物のエッチ・スト ッパ802の下に残り、これに対して第1の酸化物のエ ッチ・ストッパ800の下には薄手のヒンジの金属層だ けが残る。図8に示す様に、第1の酸化物のエッチ・ス トッパ800がパターンぎめされる時にヒンジが限定さ れ、第2の酸化物のエッチ・ストッパ802がパターン ぎめされる時に着地ヨークの先端804が限定される。 【0032】図9は、セルフアライン形ヒンジを形成す るのに典形的に使われる酸化物のエッチ・ストッパを示 す。この時、第1の酸化物のエッチ・ストッパ層900

定する様にパターンぎめされる。第2の酸化物のエッチ ・ストッパ902がヒンジ支持柱キャップ、アドレス電 極及び着地ヨークの中心部分を限定する。第2の酸化物 のエッチ・ストッパは、着地ヨークの先端904まで伸 びていない。この時、2つの酸化物のエッチ・ストッパ が、ヒンジの各々の端と共に、着地ヨークの先端の近く に重なることに注意されたい。この場合も、金属層をエ ッチングした時、厚手の電極の金属層及び薄手のヒンジ の金属層の両方が第2の酸化物のエッチ・ストッパ90 2の下に残り、第1の酸化物のエッチ・ストッパ900 の下には薄手のヒンジの金属層だけが残る。然し、図8 で、着地ヨークの先端及びヒンジが別々のパターンぎめ 工程によって限定されるのに対し、今度は、着地ヨーク の先端及びヒンジが 1 回の工程でパターンぎめされ、こ

10

うして相互の整台を確実にする。 【0033】図10は、ヒンジ及び電極の金属層がエッ チンクされた後の一実施例のセルフアライン形DMD要 素の平面図で、ヒンジ・ヨーク1000.アドレス電極 1002、及びヒンジ1004を示す。図11及び12 ねじれヒンジは、ミラーの着地先端とは異なる平面に作 20 はこのセルフアライン形DMD要素の断面図である。図 11及び12の断面の平面は図3b及び3cと同じであ る。図11は中立位置にあるDMD要素を示し、図12 は撓んだ又は回転した位置にあるDMD要素を示す。

【0034】その下側にある回路の高さを埋め合せる為 に、ヨークの設計は行毎に変更することもできる。典形 的なCMOS回路の設計にすると、1つおきの線の下で 髙さの変動が生じ、目につく線のベア効果が生する。ミ ラーの先端で着地する DMDの設計では、ミラーの寸法 又は形を変えずに、この変動を補償することはできな を示す。図8では、第1の酸化物のエッチ・ストッパ8 30 い。然しミラーの寸法又は形を変更すれば、やはり輝度 の変動の原因になる。着地ヨークの長さは、その下側に ある回路の1つおきの行ての高さの変動を補償する様に 交互の行で変更して、こうして輝度に対する回路の影響 を減少することができる。後で説明する分割リセットを 利用する様に設計されたDMDは、典形的には、回路の 高さの変動が16本の線毎に繰返して起る。従って、典 形的な分割リセット回路は、着地コークの変動がやはり 16本の線毎に繰返される必要がある。

【0035】データ入力路の帯域幅の条件を下げ、CM 40 〇S回路素子の必要な数を減らす為に、一度にミラー要 素の一部分だけをロード及びリセットすることができる 様にするのが望ましい。この特徴は、分割リセット・メ モリ多重化アドレス方式と呼ばれるか、残りの要素がロ ード、リセットされ、電気機械的にラッチされる間、大 多数の要素がデータを表示することができる様にする。 即ち、1つのCMOS回路素子、例えばSRAMセル が、1つより多くのDMD要素をアドレスすることがで きる。分割リセットを実現する為には、要素がプロック にまとめられ、各々のプロックに対するミラー・バイア が、ヒンジだけでなく、着地ヨークの先端904をも限 50 ス信号を隔離する。制御回路は、各々のブロックに対す

12

るミラー・バイアス信号を独立に制御する様にしなけれ はならない。バイアス/リセット・バスを使って、DM D要素のグループのミラー・バイアス信号を一緒に接続 し、要素のブロック全体に共通のミラー・バイアスを印 加することができる様にする。要素のグループ分けは決 定的ではないが、フレーム全体に対するデータから或る ブロックに対するデータを抽出するのに必要な論理回路 を決定する。典形的には、1行にある全ての要素が同じ ブロック内にあり、ブロック内にある行の数は、希望す るブロックの数によって決定される。例えば、隣合った 10 行をグループに一緒にまとめてもよいし、或いは各々の

ブロックの行をインターリーブにすることができる。 【0036】バイアス/リセット・パスは、ミラー支持 構造を通じて、ミラー・バイアス信号を各々のミラーに 伝達する。ことで説明したバイアス/リセット・バスの 設計の為、要素は効率よくブロックにまとめることがで きる。図13はDMD要素のアレイを示しており、バイ アス/リセット・パス1300及びアドレス支持パッド 302のメタライズを露出する様に、ミラー、ヒンジ及 び電極金属は取除いてある。参考の為、ヒンジ支持柱の 20 場所1304、アドレス電極支持体の場所1306及び アドレス支持パッドのバイア1308が示されている。 図13に示す様に、5個のDMD要素からなる5行のバ イアス/リセット・バス1300が電気的に接続されて いる。図14は隔離された5行1402、1404、1 406, 1408, 1410を形成する様に作られた個 々のDMD要素からなる5行のアレイのバイアス/リセ ット・バス・メタライズ部分1400を示す。前に述べ た様に、装置を接続する実際のパターンは決定的ではな い。例えば、要素は垂直、水平又は対角線の行にまとめ ることができる。図14の例で、ブロックが交互の行で 構成される場合、行はミラー・アレイの有効な区域の外 側で接続される。これは、ミラー・アレイの有効区域の 外側にメタライズ部を追加し、行を接続するのにジャン パー線を使い、又はボンドアウトの際に行を接続するこ とにより、このメタライズ部を行を接続する様にパター ンきめすることによって行なうことができる。

【0037】ことで説明した構造は、分割リセットの相 互接続部を著しく容易にする。従来のDMDの設計は、 ミラーの先端で着地し、その為、ミラー・バイアス電圧 40 を伝える装置の隅の近くに着地電極を必要とした。着地 電極はアドレス電極と同じレベルに組立てられ、ヒンジ 支持柱によって支持されていた。こう云う着地電極の寸 法と配置の為、典形的には、1つの着地電極を対角線上 で隣接する要素が共有することが必要になると共に、別 の対角線に隣接する一対の要素のヒンジ支持柱によって 支持されていたので、4つの要素が電気的に接続されて いた。この為、従来の構造は、行毎又は水平の分割リセ ットを実現するのに必要な電気的な隔離が簡単にはでき なかった。

【0038】分割リセットができる様にする、アレイの 行の間の機械的及び電気的な隔離により、隣接する行の ミラーを画素ピッチの半分だけ互い違いにし、表示の実 効的な水平方向の解像度を高めることができる。第2🛝 に、隣接する要素のヒンジ支持体の間に機械的な接続が ないから、1つの要素が構造的な破損を生じても、その 破損が隣接するミラー要素の破壊に繋がる様なことがも はやなくなる。

【0039】DMDが、回転を制限するのに、もはやミ ラーの先端に頼らないので、ミラーは四角である必要が ない。この為、他のミラーの形を使うことができる。現 在、合衆国のHDTVに対する1つの提案では、線数9 60で縦横比16:9のスクリーンがある。水平及び垂 直方向の間隔が等しいとすると、四角の画素であれば、 1,707個の水平方向の画素が必要になる。然し、提 案された放送用伝送基準では、水平方向の画素は1,4 00と云う様に少ない。この為、水平方向のデータの再 標本化が必要になるか又は矩形の画素を使うことが必要 になる。

【0040】着地電極の疲労が、もう1つの問題である が、着地ヨークがこの問題を軽減する。従来のDMDの 設計ではミラー先端と着地電極の間の摩耗の為、ミラー をリセットするのに必要な力は、装置の経年と共に徐々 に増加した。この設計をもっと効率よくリセットする様 にすれば、必要とするリセット・パルスが一層少なくな るので、着地ヨークと着地電極の間の摩耗が減少する。 更に、リセット・パルスは、ミラーを共振させる様に設 計されるが、ミラーの先端が着地する従来のDMDの設 計では、この結果、ミラーと着地電極の間に接線方向の 削り取る様な運動が生ずる。着地ヨークの設計は、ミラ 一先端が着地電極と接触せず、着地ヨークが共振しない 為に、この削り取る様な運動をなくす。

【0041】これまでの説明は、45°のねじれヒンジ DMDの設計を中心としてきており、それを簡略にした 図が図15aに示されているが、この発明では、この他 のヒンジの設計でも利点が得られる。例えば、図15 b の90°のねじれヒンジ要素は、これまで説明した利点 を達成する為に着地ヨークを使うことができる。図15 a及び15bでは、ミラー要素1500、着地ヨーク1 502、ヒンジ1504及びヒンジ支持柱1506の平 面図が示されている。

【0042】ここに示したDMDは、空間光変調器であ って、これは幾通りかの方法で使うことができる。DM Dは、直視又は間接的に視る為、像を投影するのに用い ることができるし、或いはゼログラフ式印刷装置の一部 分として、光を変調する為に使うことができる。図16 は像投影装置の略図である。ディジタル像データが電気 入力1602を介してDMD 1600に書込まれ、D MDミラーの動作を制御する。光源1606からの光1 50 604がDMD 1600で反射され、DMDミラーの

回転の極性に応じて、吸光装置1608によって吸収さ れるか、或いはスクリーン1610に投影される。

【0013】図17は一実施例の表示装置のブロック図 である。図17で、アナログ像データが標本化され、ビ デオ信号変換器1700によってディジタル像データに 変換される。ディジタル像データがDMDフォーマット 装置1704により、DMD1702で表示するフォー マットにされる。装置に対する像データ入力がディジタ ルであれば、ビデオ信号変換器1700は使わず、像デ ータが直接的にDMDフォーマット装置1704に入力 10 される。フォーマットが定められたディジタル・データ がDMDのアドレス回路1706に書込まれる。これは 典形的にはSRAMメモリ・セルで構成される。アドレ ス回路1706の出力がDMDミラーの回転を制御する と共に、ランプ1708から受取った光の変調を制御す る。との後、変調された光が観察者の目又は表示スクリ ーンに投影される。

【0044】図18は、ここで説明したDMD 180 0 を使った一実施例のプリンタ装置の見取図である。プ リンタ装置の動作は、変調された光をスクリーンに投影 20 素の回転を制御する様に作用し得る方法。 する代わりに、光が静電的に帯電した印刷ドラム180 2に投影されることを別とすれば、表示装置の場合と同 様である。光が印刷ドラム1802に入射すると、照射 された区域が放電する。ドラムが回転する時、印刷ドラ ム1802が現像剤の源1804を通り越して回転し、 印刷ドラム1802の内、帯電したままでいる区域が若 干の現像剤を引付ける。現像剤が、転写コロナ1806 により、印刷しようとする物体に転写され、溶融装置 1 808を通過する時、印刷される物体に接着する。

【0045】この為、これまでは、空間光変調器及び方 30 法の特定の実施例を説明したが、この様に特定の場合に ついて述べたことは、特許請求の範囲に記載される範囲 以外に、この発明の範囲に対する制約と考えてはならな い。更に、この発明を或る特定の実施例に関連して説明 したが、当業者には、この他の変更も容易に考えられ る。従って、この様な全ての変更は、特許請求の範囲内 に属するものと考えられるべきである。

【0046】以上の説明に関して、さらに以下の項目を 開示する。

(1) 各々の当該要素が少なくとも2つの状態に個別 40 に回転し得る様な回転自在の要素のアレイを作る方法に 於て、前記アレイ内の全ての要素を支持する基板を設 け、少なくとも2つのヒンジ及び少なくとも1つのヒン ジ・ヨークで構成されていて、該ヒンジが前記基板及び 前記ヒンジ・ヨークを接続しており、該ヒンジ・ヨーク が前記要素に接続されている様な支持構造を前記基板及 び前記要素の間に構成し、前記要素を前記基板及び前記 ヒンジ・ヨークの平面とは別個の平面内に維持する工程 を含み、前記要素が回転する時、前記ヒンジ・ヨークが

て前記要素の回転を制限する様にした方法。

【0047】(2) 第1項記載の方法に於て、前記要 素の回転を制御する信号を供給するアドレス電極を作る 工程を含む方法。

14

【0048】(3) 第1項記載の方法に於て、前記要 紫の回転を制御する信号を含むアドレス電極を作る工程 を含み、該アドレス電極が前記基板から離して支持され ている方法。

【0049】(4) 第1項記載の方法に於て、前記要 素の回転を制御する信号を含むアドレス電極を作る工程 を含み、前記アドレス電極は前記基板から難して支持さ れており、前記アドレス電極は前記少なくとも2つのヒ ンジと同じ平面内に作られている方法。

【0050】(5) 第1項記載の方法に於て、バイア スプリセット・バスを作る工程を含み、該バイアスノリ セット・バスは前記基板上に構成されていてミラーに電 気的に接続されている方法。

【0051】(6) 第1項記載の方法に於て、前記基 板内に制御回路を作る工程を含み、該制御回路は前記要

【0052】(7) 第1項記載の方法に於て、前記ヒ ンジ・ヨークの寸法を 1 つの要素と別の要素とで変える 工程を含む方法。

【0053】(8) 第1項記載の方法に於て、前記ヒ ンジ・ヨークが先端を持ち、前記少なくとも2つのヒン ジ及びヒンジ・ヨークの先端が同時にバターンぎめされ る方法。

【0054】(9) 第1項記載の方法に於て、前記ア レイが像表示装置の空間光変調器である方法。

【0055】(10) 第1項記載の方法に於て、前記 アレイがプリンタ装置の空間光変調器である方法。

【0056】(11) 基板と、ミラー要素と、該ミラ ー要素に接続された少なくとも 1 つのヒンジ・ヨーク と、前記基板及び前記ヒンジ・ヨークの間にある少なく とも2つのヒンジとを有し、該ヒンジは前記ミラー要素 を支持していて、前記ミラー要素が前記基板に対して回 転することができる様にし、前記ヒンジ・ヨークが該ミ ラー要素の回転を制限するディジタル・マイクロミラー 装置。

【0057】(12) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、前記要素の回転を制御する信 号を作るアドレス電極を有するディジタル・マイクロミ ラー装置。

【0058】(13) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、前記要素の回転を制御する信 号を作るアドレス電極を有し、該アドレス電極が前記基 板から離して支持されているディジタル・マイクロミラ

【0059】(14) 第11項記載のディジタル・マ 該要素と共に回転して、前記基板に接触することによっ。50 イクロミラー装置に於て、前記要素の回転を制御する信

号を作るアドレス電極を有し、該アドレス電極が前記基 板から離して支持されており、前記アドレス電極が前記 少なくとも2つのヒンジと同じ平面内にあるディジタル ・マイクロミラー装置。

【0060】(15) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、バイアス/リセット・バスを 有し、該バイアス/リセット・バスは前記基板上に構成 されていて前記ミラーに電気的に接続されているディジ タル・マイクロミラー装置。

【0061】(16) 第11項記載のディジタル・マ 10 イクロミラー装置に於て、前記基仮内にある制御回路を 有し、該制御回路は前記要素の回転を制御する様に作用 し得るディジタル・マイクロミラー装置。

【0062】(17) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、前記ヒンジ・ヨークの寸法が 1 つの要素と別の要素とで変えられているディジタル・ マイクロミラー装置。

【0063】(18) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、前記ヒンジ・ヨークが先端を の先端が同時にパターンぎめされるディジタル・マイク ロミラー装置。

【0064】(19) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、該装置が像表示装置の空間光 変調器であるディジタル・マイクロミラー装置。

【0065】(20) 第11項記載のディジタル・マ イクロミラー装置に於て、該装置がブリンタ装置の空間 光変調器であるディジタル・マイクロミラー装置。

【0066】(21) ディジタル・マイクロミラー装 置を作る方法に於て、アドレス回路を含む基板を用意 し、該基板の上に第1のスペーサ層をデボジットし、該 第1のスペーサ層は、ヒンジ支持柱及びアドレス電極支 持柱を構成する様にパターンぎめされ、前記ヒンジ支持 柱を作り、前記アドレス電極支持柱を作り、前記第1の スペーサ層の上に、前記ヒンジ支持柱及びヒンジ・ヨー クに接続された変形自在のねじれヒンジを設け、前記第 1のスペーサ層の上に前記アドレス電極支持柱に接続さ れたアドレス電極を設け、前記基板の上に前記ヒンジ・ ヨーク上のミラー支持柱を構成する様にパターンぎめさ れた第2のスペーサ層をデポジットし、前記第2のスペ 40 で、平衡状態にある撓みの力を示す。 c は l つの D M D ーサ層の上に前記ミラー支持柱に接続された複数個のミ ラーを設け、前記第1及び第2のスペーサ層を取除く工 程を含み、前記ミラーは前記ヒンジを変形させることに よって回転することができ、前記ヒンジ・ヨークは該ミ ラーの回転を制限する様にした方法。

(22) 改良された隠れヒンジ・ディジタル・マイク ロミラー装置及びその製法を説明した。装置は、ヨーク 428に取付けられたヒンジ424を持ち、このヨーク が装置のミラー430の回転を制限する。一実施例で は、ミラー430が、着地ヒンジ・ヨーク428によっ 50 後の1つの DM D要素の平面図。

16 て2つのねじれヒンジ424に取付けられた中心支持柱 416によって支持されている。ねじれヒンジ424の 両端が2つの支持柱426に取付けられ、これらの柱 が、ヒンジ424を基板400の上方に保持すると共 に、ヒンジ424をねじれ形式で捩ることができる様に する。2つの犠牲スペーサ層404,414を使うこと によって、装置が製造されるが、これらのスペーサ層を 取去って、ミラー430が回転できる様にする。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の第1の実施例によるDMDアレイの 平面図。

【図2】図1のDMDアレイの1つの要素の分解図。 【図3】aは図1のDMDアレイの1つの要素をヒンジ 軸線に沿って切った断面図。bは図IのDMDアレイの 「一つの要素をヒンジ軸線に対して垂直に切った断面図。 cは図IのDMDアレイのIつの要素をヒンジ軸線に対 して垂直に切った断面図で、回転位置にあるミラー及び 着地ヨークを示す。

【図4】aは図1のDMDアレイの1つの要素をヒンジ 持ち、前記少なくとも2つのヒンジ及びヒンジ・ヨーク 20 軸線に沿って切った断面図で、ヒンジ・スペーサ層を示 す。 b は図 l の D M D アレイの l つの 要素をヒンジ軸線 に沿って切った断面図で、ヒンジ・金属層を示す。cは 図IのDMDアレイのIつの要素をヒンジ軸線に沿って 切った断面図で、ヒンジ及び電極の金属層を示す。dは 図1のDMDアレイの1つの要素をヒンジ軸線に沿って 切った断面図で、ミラー・スペーサ層を示す。 e は図 l のDMDアレイの1つの要素をヒンジ軸線に沿って切っ た断面図で、ミラー金属圏を示す。 f は図 l の D M D ア レイの1つの要素をヒンジ軸線に沿って切った断面図 で、プラズマ・エッチ・アンダーカット後の完成された 装置を示す。

【図5】図1のDMDアレイの1つの要素の平面図で、 その下側にあるアドレス電極及び着地ヨークを示す為に ミラーを取除いてある。

【図6】図5のDMD要素の平面図で、バイアス/リセ ット・パスを示す為にアドレス電極及び着地ヨークを取 除いてある。

【図7】aは1つのDMD要素の断面図で、平衡状態に ある撓みの力を示す。 b は l つの D M D 要素の断面図 要素の断面図で、平衡状態にある撓みの力を示す。

【図8】1つのDMD要素の平面図で、第1の実施例の 第1及び第2のパターンぎめされた酸化物のエッチ・ス トッパを示す。

【図9】1つのDMD要素の平面図で、第2の実施例の 第1及び第2のパターンぎめされた酸化物のエッチ・ス トッパを示す。

【図10】図9の第1及び第2の酸化物のエッチ・スト ッパを使ってヒンジ及び電極の金属層をエッチングした 【図11】図9に示した実施例による着地ヨークの先端を持つ1つのDMD要素の断面図。

【図12】図11のDMD要素の断面図で、回転した位置にあるミラー及び着地ヨークを示す。

【図13】バイアス/リセット・バスが1回バイアス/ リセット・バスを形成している様な、DMD要素を相互 接続した5×5アレイのバイアス/リセット・バスの平 面図。

【図14】バイアス/リセット・バスが水平の行の間で電気的に分割され又は隔離されている様なDMD要素の 105×5アレイのバイアス/リセット・バスの平面図。

【図15】aは45°ねじれビームヒンジを持つ1つのDMD要素のヒンジの配置を示す平面図。bは90°ねじれビームヒンジを持つ1つのDMD要素のヒンジの配置を示す平面図。

\*【図16】一実施例のDMDを基本とした像投影装置の 略図。

【図17】一実施例の DM Dを基本とした表示装置のブロック図。

【図18】一実施例の DM Dを基本としたプリンタ装置の見取図。

【符号の説明】

300 ミラー (要素)

302 ミラー支持柱

304 ねじれヒンジ

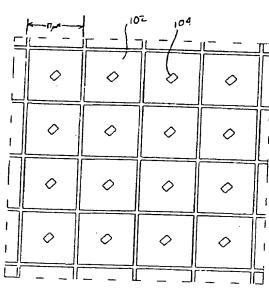
306 ヒンジ支持柱

308 メタライズ層

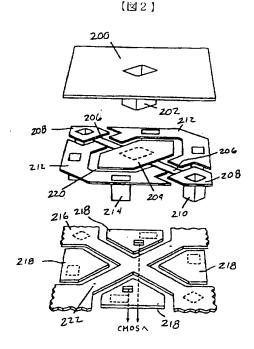
310 ヒンジ・ヨーク

312 ヨーク先端

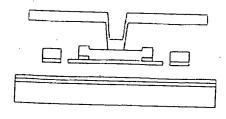
31-8 基板



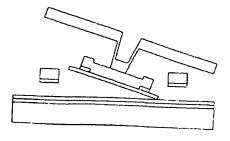
【図1】

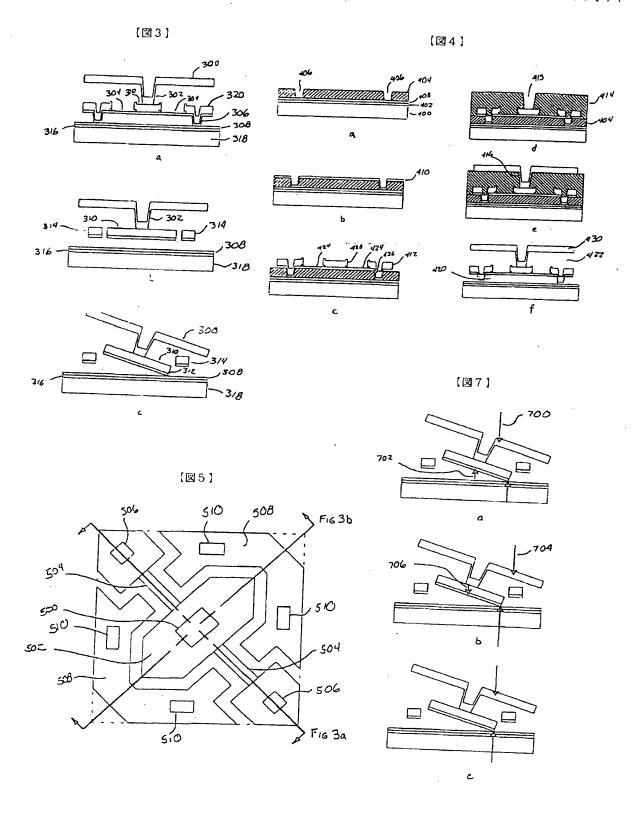


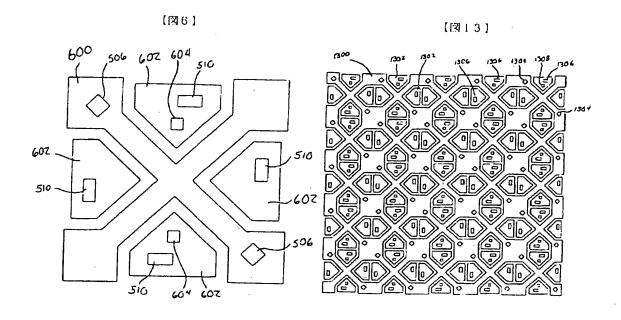
【図11】

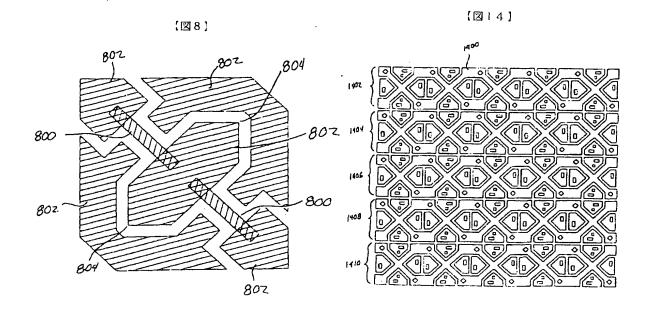


[図12]

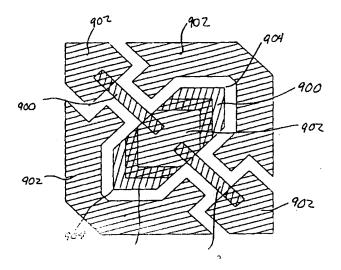




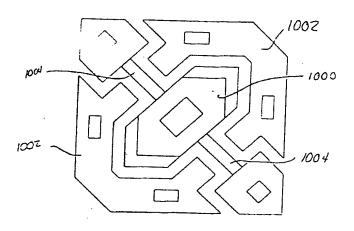




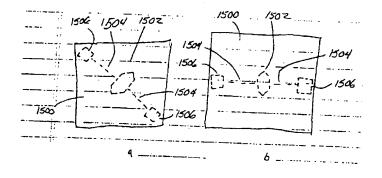
【図9】



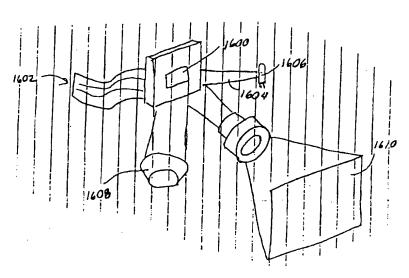
[210]



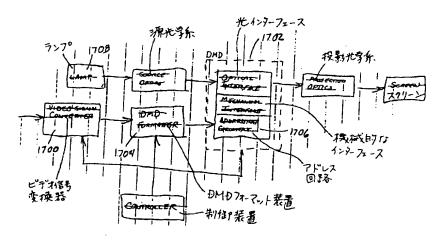
[図15]



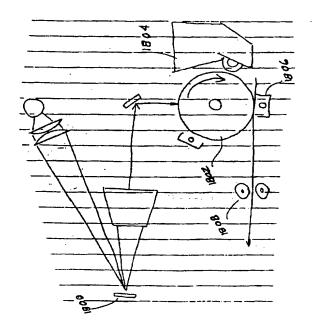
[图16]



[図17]



### [218]



【手続補正書】

【提出日】平成7年3月23日

【手続補正1】

【補正対象書類名】図面

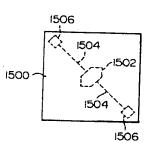
【補正対象項目名】図15

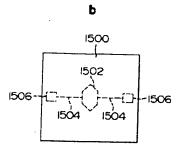
【補正方法】変更

【補正內容】

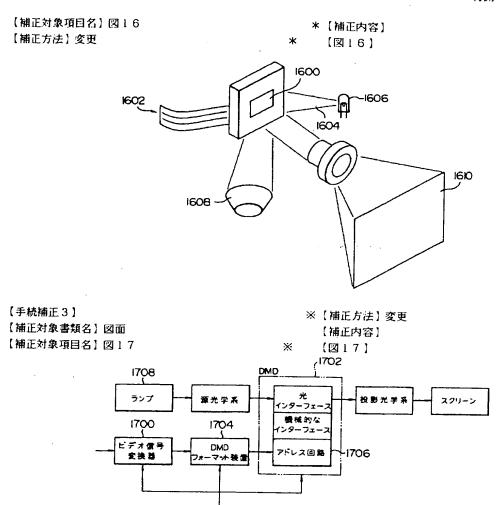
【図15】

a





【手続補正2】 【補正対象書類名】図面



制御装置

【手続補正4】 【補正対象書類名】図面

【補正対象項目名】図18

【補正方法】変更

【補正内容】

【図18】

